

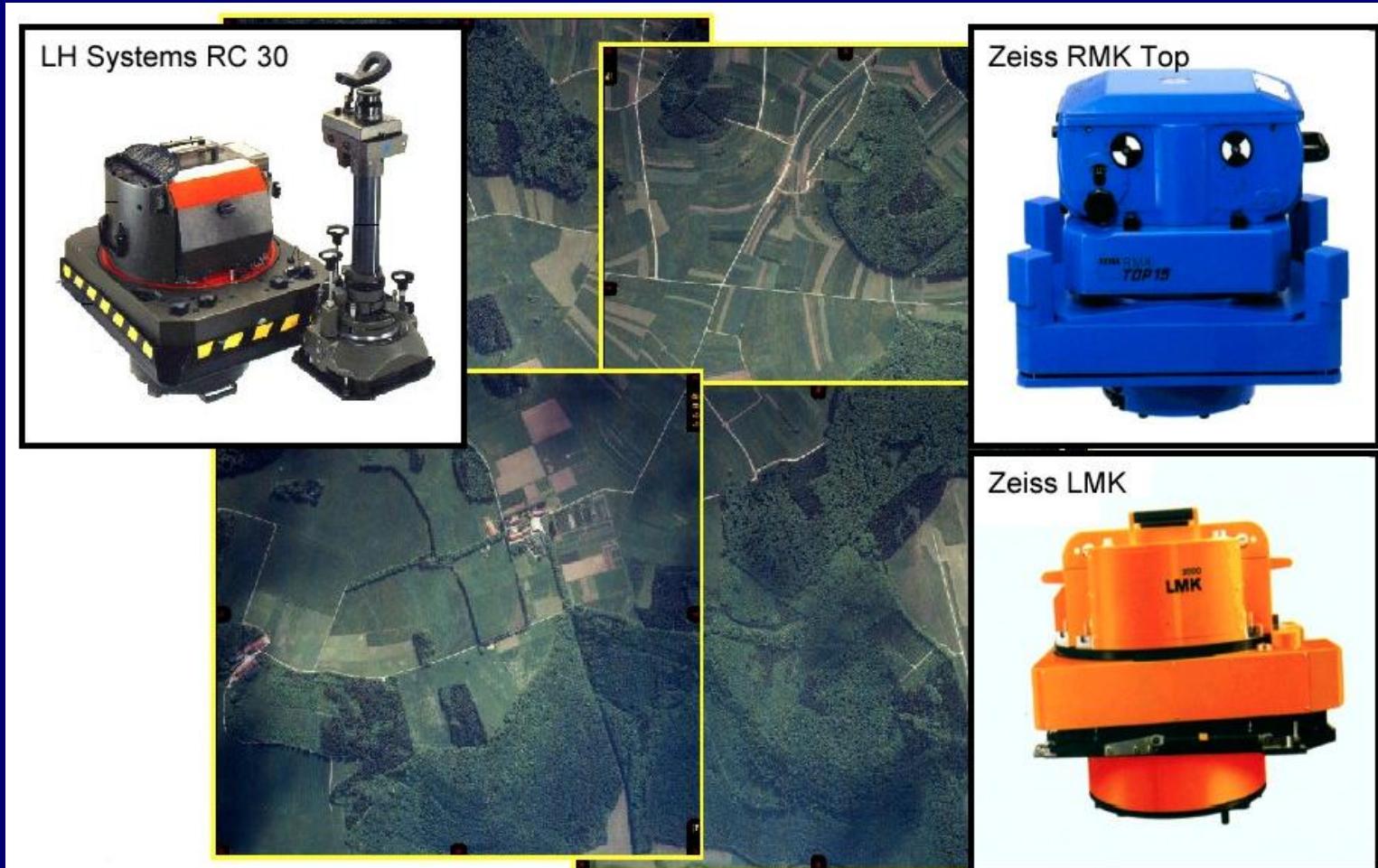


# Câmaras Aéreas Digitais

## Uma Nova Opção em Fotogrametria

Valther Xavier Aguiar  
Eng. Cartógrafo  
ESTEIO S.A.

# Câmaras Aéreas Baseadas em Filme Principais Fabricantes Leica – Carl Zeiss



(Fritsch, 2001)

# Câmaras Aéreas Baseadas em Filme



- ◆ As Câmaras Aéreas baseadas em filme possuem recursos tecnológicos que permitem obter imagens com a melhor resolução **geométrica** possível:
  - ◆ FMC (**Forward Motion Compensation**);
  - ◆ Controle v/h (**Navegação Automática**);
  - ◆ Suspensão Giro Estabilizada: **T-AS (Z/I)**, **PAV-30 (LH)**;
  - ◆ Sistemas de Lentes: Topar, Pleogon, Lamegon e UAG-S;
  - ◆ Softwares de Gerenciamento de Vôo;
  - ◆ Altíssima Resolução e Estabilidade dos Filmes Aéreos.

# Evolução tecnológica de quase 100 anos “TECNOLOGIA CONSOLIDADA”



1918 : handheld Camera



1922 : RMK C1



1956 : RMK



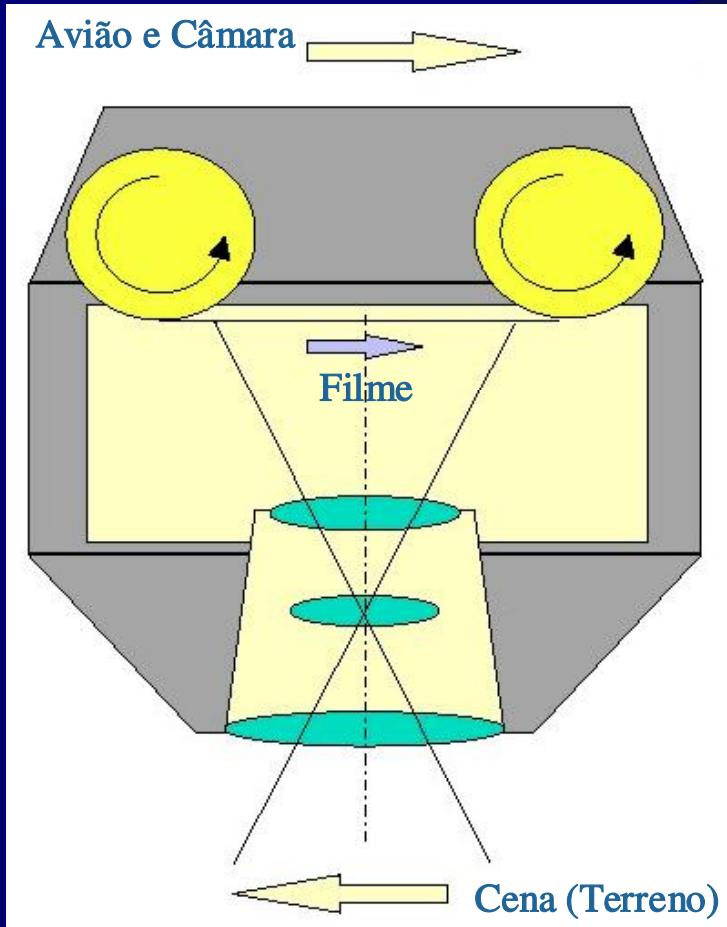
1989 : RMK TOP



(Heir, 2001)

# Ponto de Partida: Câmara Aérea (Filme)

## FMC - Plataforma - Lentes - Software



- ◆ Formato: 230 x 230mm
- ◆ Recobrimento
  - ◆ Longitudinal: 60 a 90%
  - ◆ Lateral: 10 a 30%
- ◆ Resolução:  $2,5\mu\text{m}$  (Fritsch-2001)
- ◆ O filme se desloca na direção do vôo durante a exposição para a compensação do arrasto na imagem (FMC)
- ◆ Controle v/h (NA)

# TECNOLOGIA DISPONÍVEL

## Sensores de Imagem

- ◆ SENSORES CCD  
(Charge Coupled Device)
  - ◆ CCD LINEAR
  - ◆ CCD MATRICIAL
    - ◆ Interline Transfer
    - ◆ Frame Transfer
    - ◆ Full Frame



[www.kodak.com](http://www.kodak.com)



[www.kodak.com](http://www.kodak.com)

- ◆ SENSORES CMOS  
(Complementary Metal-Oxide Semiconductor)



[www.kodak.com](http://www.kodak.com)

**Os Sensores CCD possivelmente serão substituídos pelos CMOS em 3 ou 4 anos  
(Fritsch, 2001)**

Fabricantes: Dalsa; Kodak; Philips; Fairchild; Texas; Lockheed Martin; Thomsom

# TECNOLOGIA DISPONÍVEL

## Sensores de Imagem



### Sensores CCD de arranjo LINEAR

Sensor / Câmara	Resolução	T. Pixel (μm)	T. Sensor (mm)	fonte	Observação
Fairchild CCD143	2048 x 1	13 x 13	59	<a href="http://www.fairchildimaging.com">www.fairchildimaging.com</a>	SPOT - Marte
Fairchild CCD191	6000 x 1	10 x 10	60	<a href="http://www.fairchildimaging.com">www.fairchildimaging.com</a>	SPOT - I
Kodak KLI-6013	6002 x 3	12 x 12	72,0 x 0,200	<a href="http://www.kodak.com">www.kodak.com</a>	
Kodak KLI-8023	8002 x 3	9 x 9	72,0 x 0,225	<a href="http://www.kodak.com">www.kodak.com</a>	
Kodak KLI-14403	14404 x 3	5 x 5	72,0 x 0,315	<a href="http://www.kodak.com">www.kodak.com</a>	

### Sensores CCD de arranjo MATRICIAL

Sensor / Câmara	Resolução	T. Pixel (μm)	T. Sensor (mm)	fonte	Observação
Kodak KAF-1001E	1024x1024	24x24	24,6x24,6	<a href="http://www.kodak.com">www.kodak.com</a>	1,0 MegaPixels
Kodak KAF-4202	2048x2048	9x9	18,4x18,4	<a href="http://www.kodak.com">www.kodak.com</a>	4,2 MegaPixels
Kodak KAF-5101CE	2654x2006	6,8x6,8	22,3 (diagonal 4:3)	<a href="http://www.kodak.com">www.kodak.com</a>	5,1 MegaPixels
Kodak KAF-16802CE	4098x4098	9x9	36,7x36,7	<a href="http://www.kodak.com">www.kodak.com</a>	16,8 MegaPixels
Philips Icam28	7168x4096	12x12	111x86	Fritsch,2001	29,4 MegaPixels
Dalsa FTF 7040	7168x4097	12x13	111x87	<a href="http://www.dalsa.com">www.dalsa.com</a>	29,4 MegaPixels
Fairchild CCD595	9216x9217	8,75x8,75	80,64 x 80,64	<a href="http://www.fairchildimaging.com">www.fairchildimaging.com</a>	84,9 MegaPixels

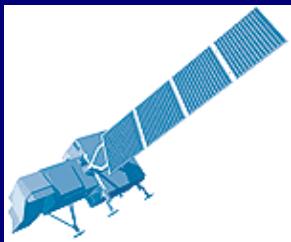
### Sensores CCD não são livre de erros

São classificados em grupos de classes de erros que determinam o preço

# TECNOLOGIA DISPONÍVEL

## Antecedentes

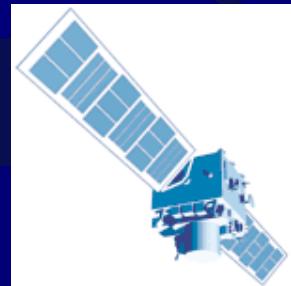
Sensores Digitais vem sendo utilizados em satélites por mais de 30 anos



**Landsat 1-7(1972)**  
15m PAN / 30m MS



**SPOT 1-5(1986)**  
2,5 e 5m PAN / 10m MS



**IRS-1A (1988)**  
5,8m PAN / 70 e 188m MS



**IKONOS (1999)**  
1m PAN / 4m MS



**QuickBird (2001)**  
0,6m PAN / 2,4m MS



**RapidEye (2003/4)**  
6,5m MS

...

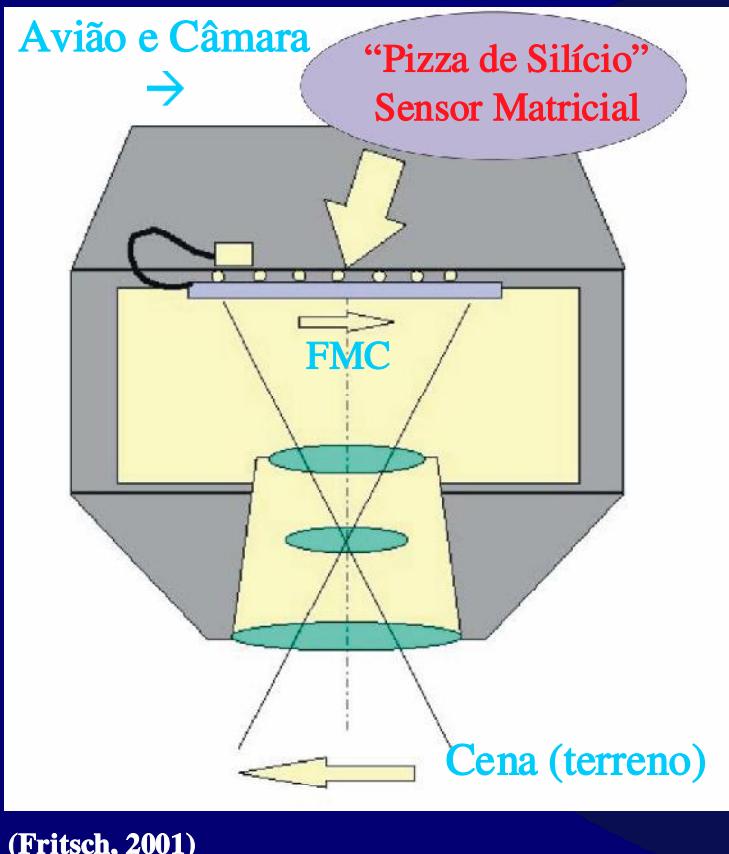
# Vantagens na Mudança da Tecnologia Atual (Filme) para Digital

- ◆ **REDUÇÕES DE CUSTO**
  - ◆ Processo digital mais automatizado
  - ◆ Sem filme
  - ◆ Sem laboratório
  - ◆ Sem scanerização
  - ◆ Tempo adicional de vôo
- ◆ **MELHOR QUALIDADE**
  - ◆ Melhor resolução radiométrica
  - ◆ Melhor precisão radiométrica
  - ◆ Simultaneidade de aquisição Multiespectral e Pancromática
  - ◆ Resultados com maior precisão geométrica
- ◆ **REDUÇÕES DE TEMPO**
  - ◆ Menos Interrupções (processamento todo digital)
  - ◆ Sem laboratório
  - ◆ Sem scanerização
- ◆ **NOVAS APLICAÇÕES**
  - ◆ Novas aplicações para as imagens multiespectrais
  - ◆ Fotogrametria Multimídia
  - ◆ Aplicações de Tempo Crítico
  - ◆ Suporte MS / PAN na interpretação

(Heier, 2001)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Concepção da Câmara Aérea Digital



(Fritsch, 2001)

- ◆ Formato equivalente 23x23cm
  - ◆ T. Pixel 9 a 14 $\mu$ m (CCD)
  - ◆ Digital / Analógico 1:1
  - ◆ FMC (no plano focal)
  - ◆ Controle v/h (NA)
- Mas,**
- ◆ **Tecnologia não disponível**
  - ◆ **Provavelmente muito caro**
  - ◆ **Longo tempo de exposição**
- Entretanto:**
- ◆ **Sensores Lineares**
  - ◆ **Sensores Matriciais**

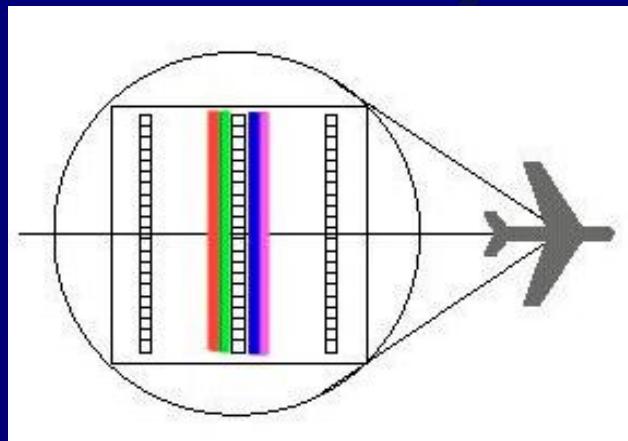
# TECNOLOGIA DISPONÍVEL

## Câmaras Aéreas Digitais

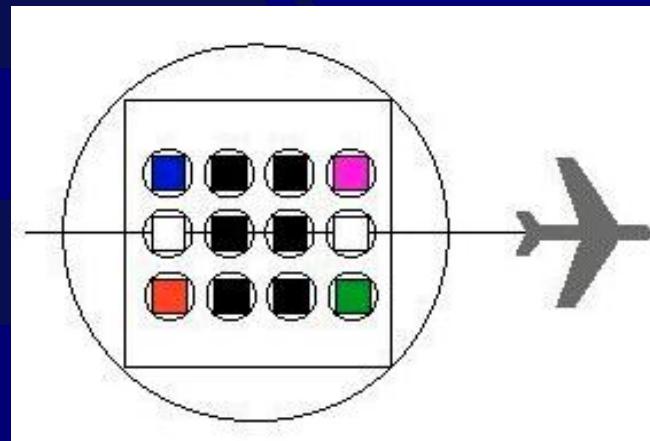
30 anos de experiência com sensores em satélites

Recursos: informática – CCD – GPS – Sistema Inercial

### Sensores Lineares



### Sensores Matriciais



1 Sistema de Lentes (1 ou mais focais)

3 a 5 Sensores Lineares PAN (Estéreo)

3 a 7 Sensores Multiespectrais R, G, B, e IR

(Fritsch, 2001)

8 a 12 Sistemas de Lentes (8 a 12 focais)

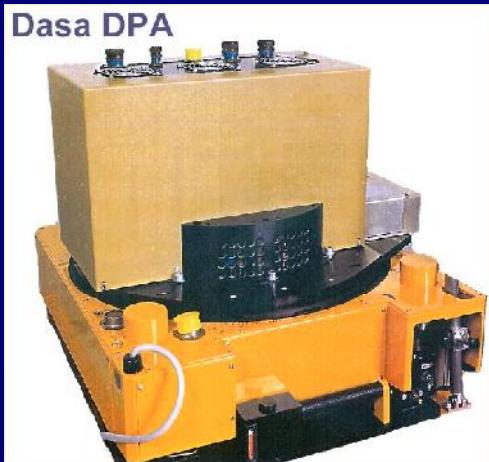
8 a 12 Sensores Matriciais PAN, R, G, B, IR  
(ampliar capacidade resolutiva e FoV)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares



### Antecessores



(Haala, 2001)



(Haala, 2001)



(Neukum, 2001)

**DPA Digital Photogrammetric Assembly – DASA – Desde 1990**

**WAAC Wide Angle Airborne Camera – DLR – Desde 1995 (Missão Marte 1996)**

**HRSC High Resolution Stereo Camera – DLR – Desde 1995 (Missão Marte 1996)**

**Concepção dos anos 70 por Otto Hoffman (Sensor Tri-linear)**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



([www.gis.leica-geosystems.com](http://www.gis.leica-geosystems.com))



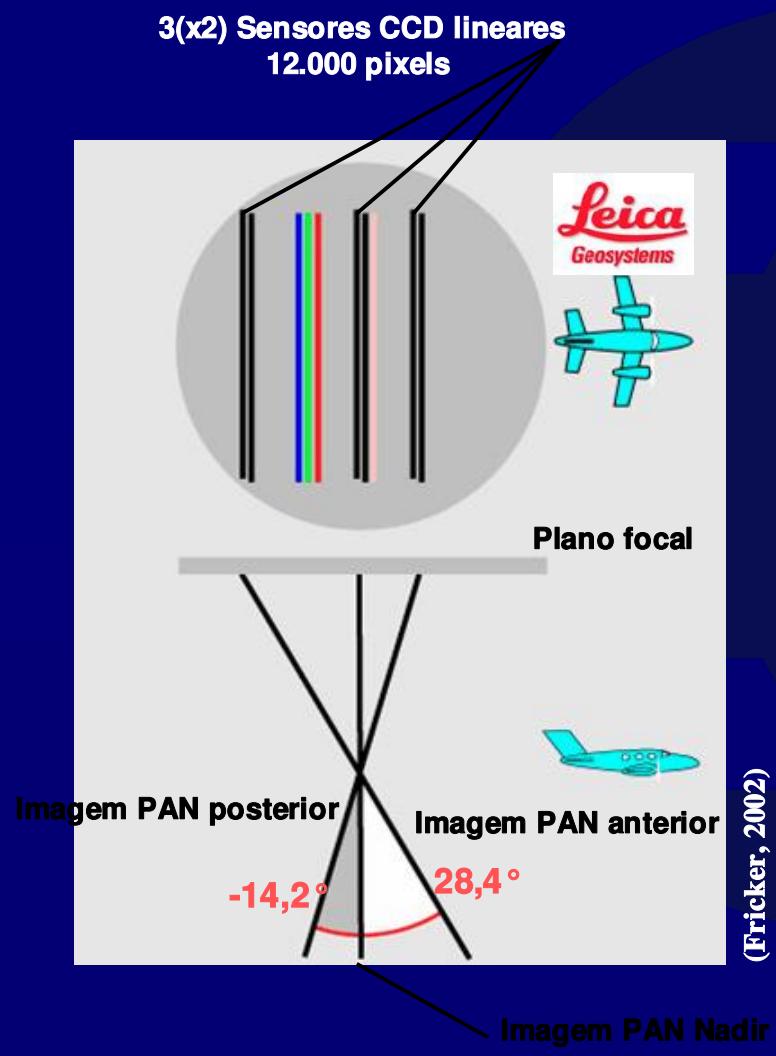
(Fricker-2001)

Lançada no XIX congresso da ISPRS em Julho de 2000 (Amsterdã)

Desenvolvida pela LH Systems em conjunto com o DLR (Centro Aeroespacial Alemão)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



Sensor CCD 2 x 12.000 pixels  
deslocado  $\frac{1}{2}$  pixel  
Resolução PAN = 12 e 24k pixels

Sensor (“Scanner”) Tri-linear

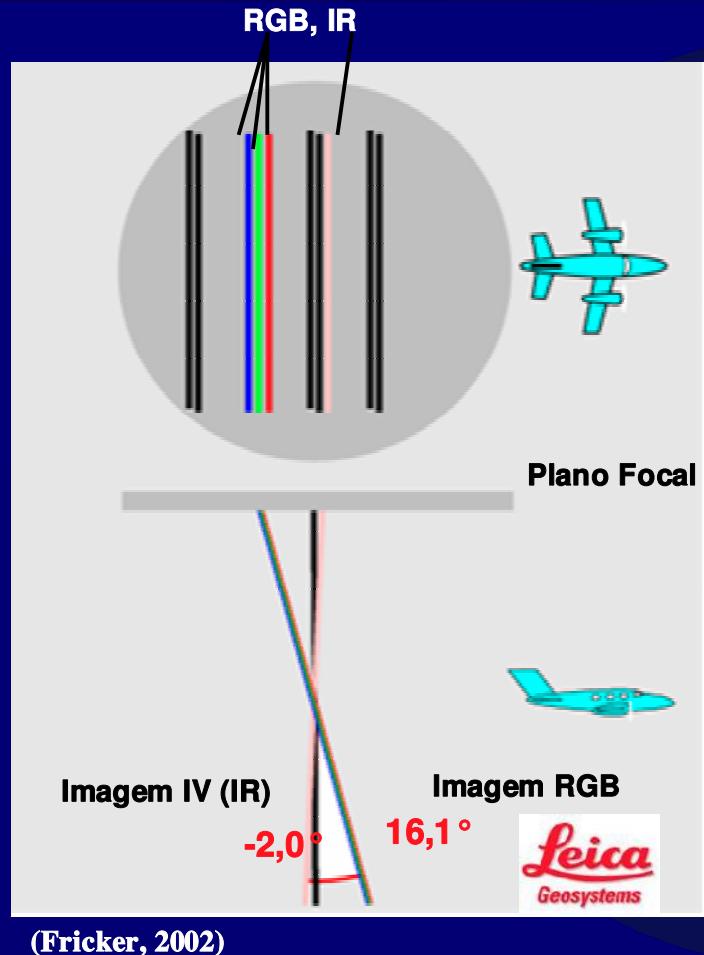
- Visada PAN anterior 28,4°
- Visada PAN posterior -14,2°
- Visada PAN Nadir

Imagen Estereoscópica

- 14,2, 28,4 e 42,6 graus
- DTM triplo

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA

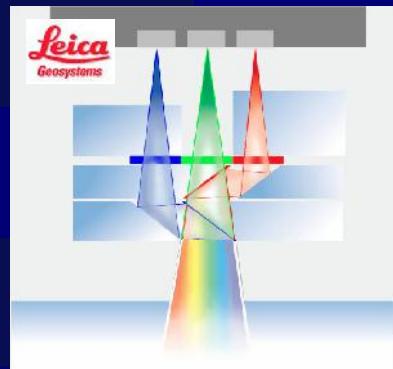


(Fricker, 2002)

### Sensores Multiespectrais

12000 pixels:

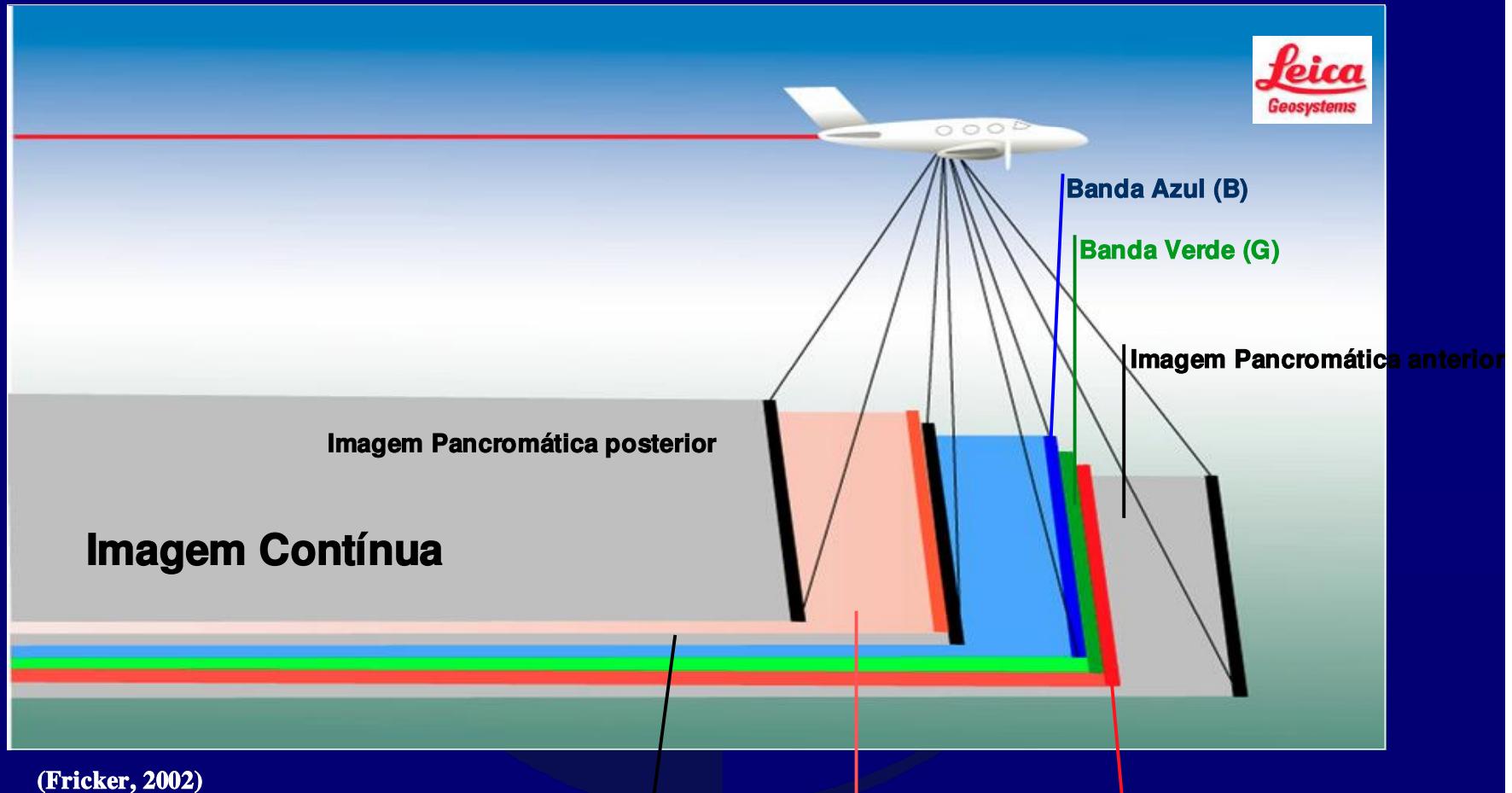
- ◆ Visada IR posterior -2,0°
  - ◆ Visada RGB anterior 16,1°
- com mesmo ângulo de incidência (trichroid)



Ângulo de Abertura (FoV)= 64º

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



(Fricker, 2002)

Imagen Pancromática Nadir

Imagen Infravermelho Nadir

GEOBrasil2003

16

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

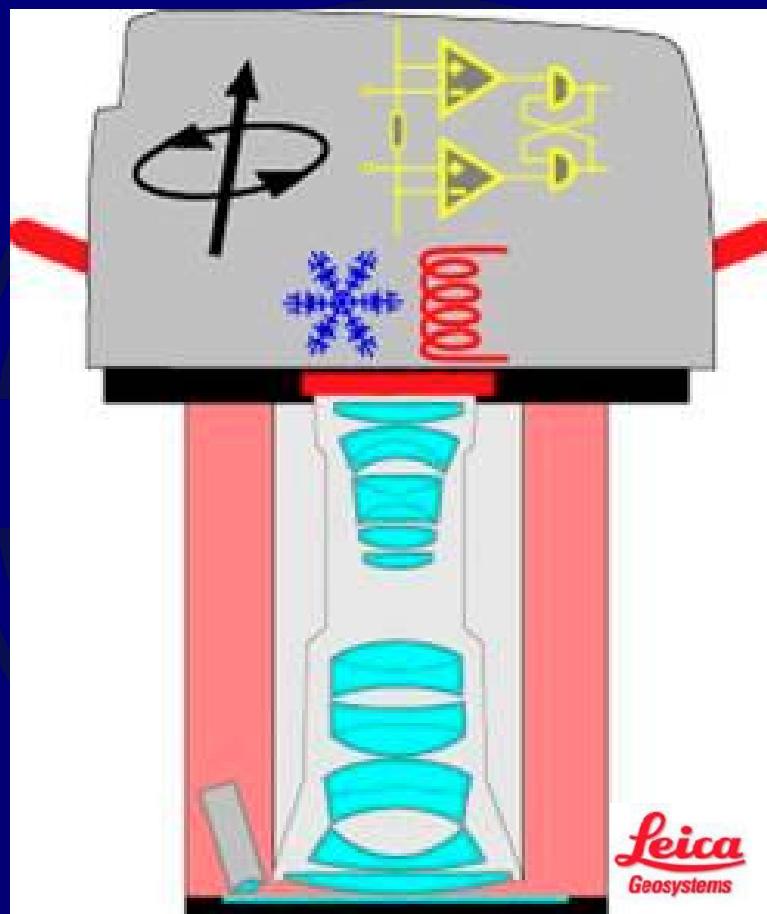
## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



**Sistema Inercial (IMU)**

**Plano Focal**

**Câmera de vídeo**



(Fricker, 2002)

**Eletrônica**

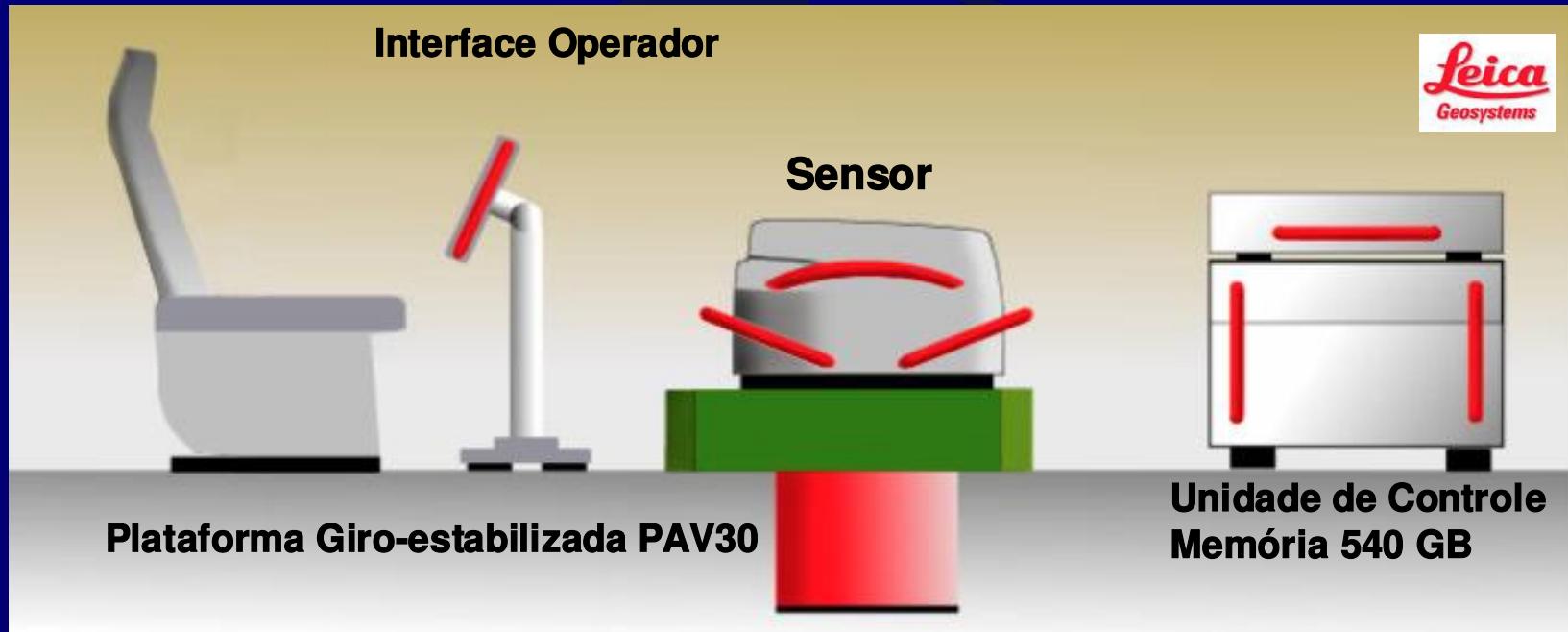
**Aquecimento e  
Refrigeração**

**Filtros e Trichroid**

**Sistema de Lentes**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



(Fricker, 2002)

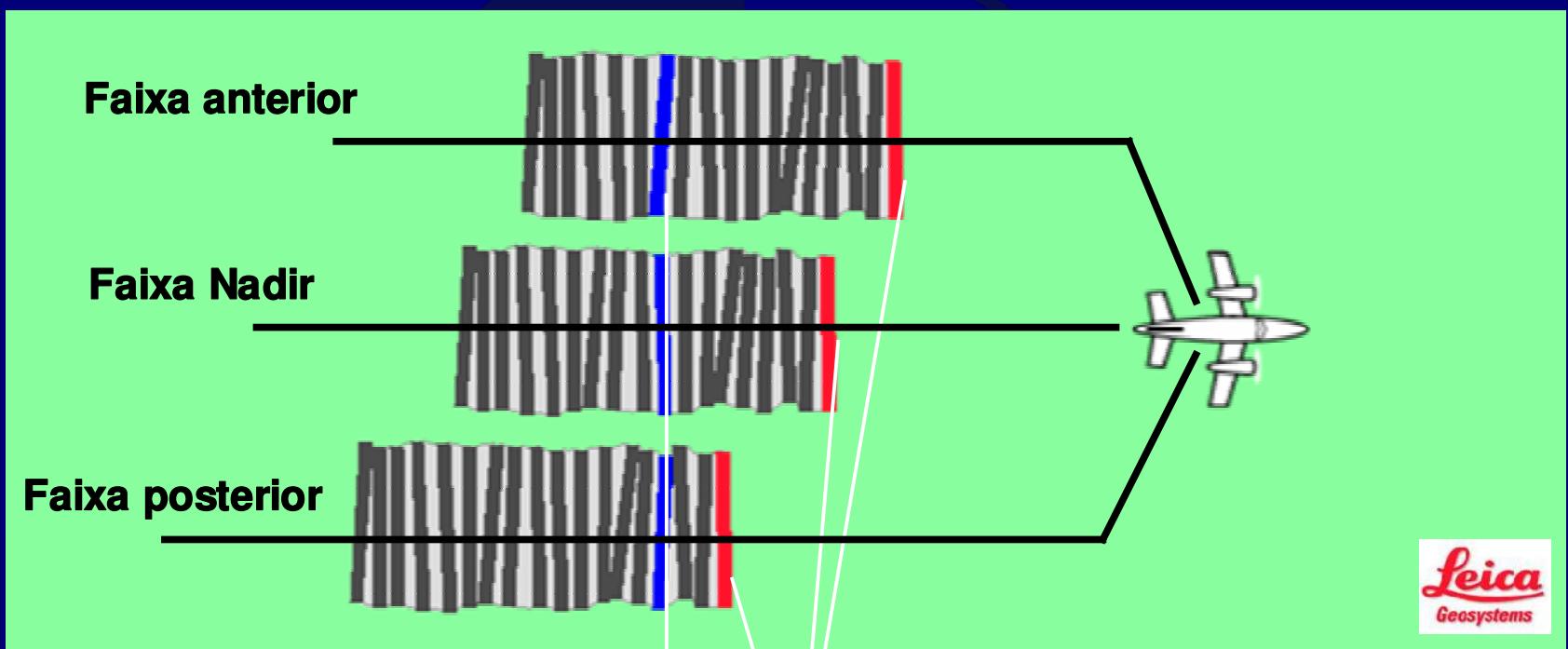
**Dimensões e tamanhos compatíveis com as câmaras baseadas em filme**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



### PRINCÍPIO DO SENSOR TRI-LINEAR



(Fricker, 2002)

**Mesma área, vista de diferentes  
posições do sensor**

**Áreas diferentes vistas da mesma  
posição do sensor**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



### IMAGEM PANCRÔMÁTICA

Shinjuku, Tóquio, Japão

H = 2000m - GSD 20cm

Visada Posterior



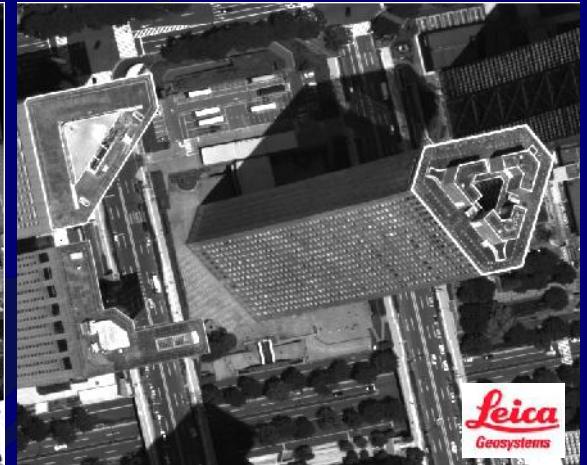
(Gervais)

Visada Nadir



Direção do Vôo →

Visada Anterior



# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

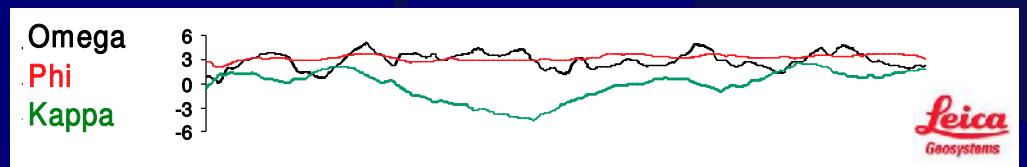
## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



**Imagen Nível 0 (Bruta)**  
**Sem plataforma giroestabilizada**

**DEFORMADA**

**Necessidade de GPS e  
Sistema Inercial (IMU)**



**Imagen Nível 1 (Retificada)**

**“EQUIVALENTE A  
FOTOGRAFIA  
CONVENCIONAL”**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA

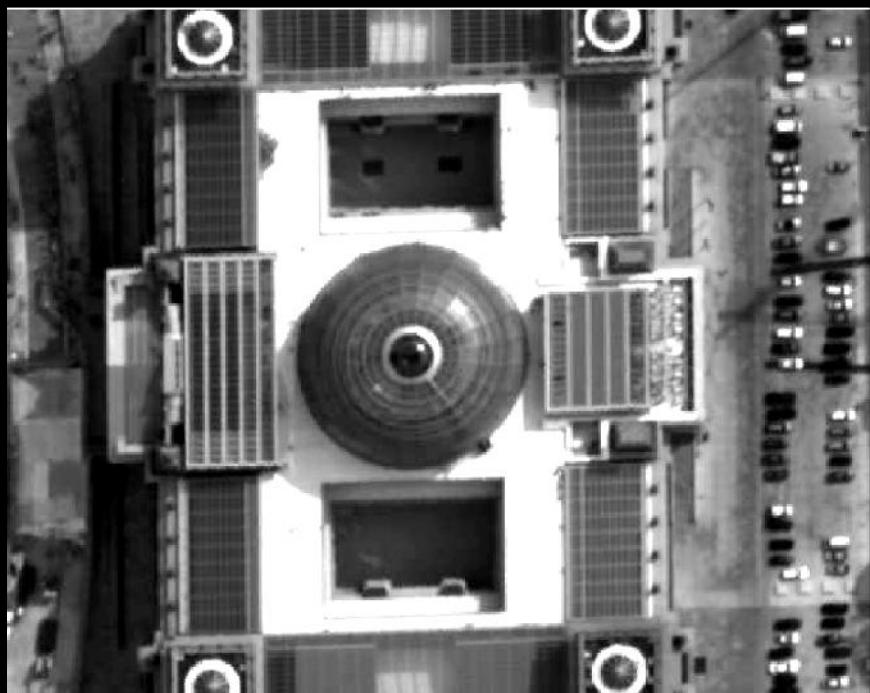


Nível 0



(Börner, 2000)

Nível 1



# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



### PROCESSAMENTO

(POSProc - Applanix e SOCET SET / ORIMA - LH Systems)

#### Nível 0 (Imagen Bruta)

#### Nível 1 (Imagen Retificada)

Corrigida com os Dados GPS e Inercial  
Passível de visão estereofotogramétrica (PAN)

#### Nível 2 (Imagen Geocodificada)

Aerotriangulação, retificação diferencial (ortofoto),  
Geração de DTM. Restituição, Classificação,  
Visualização, análise e interpretação

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



**IMAGENS  
R, G, B e IR**

**Costa do Mar  
Adriático**

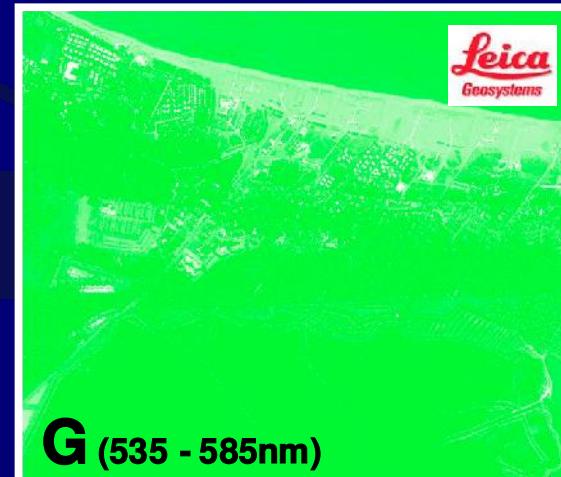
**H = 1500m  
GSD = 15cm**

**Jun. / 2001**

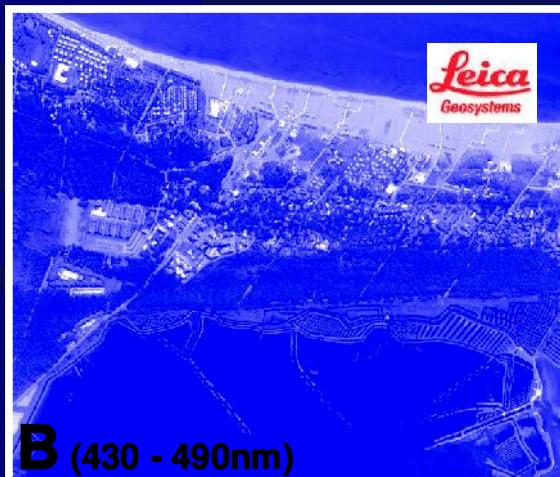
(Fricker, 2002)



**R** (610 - 660nm)



**G** (535 - 585nm)



**B** (430 - 490nm)



**IR** (835 - 885nm)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



**IMAGEM  
RGB**

**Costa do Mar  
Adriático**

**H = 1500m  
GSD = 15cm**

**Jun. / 2001**



(Fricke, 2002)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



**IMAGEM  
RGB**

**Costa do  
Mar Adriático**

**H= 1500m  
GSD= 15cm**

**Jun. / 2001**

(Fricker, 2002)



# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



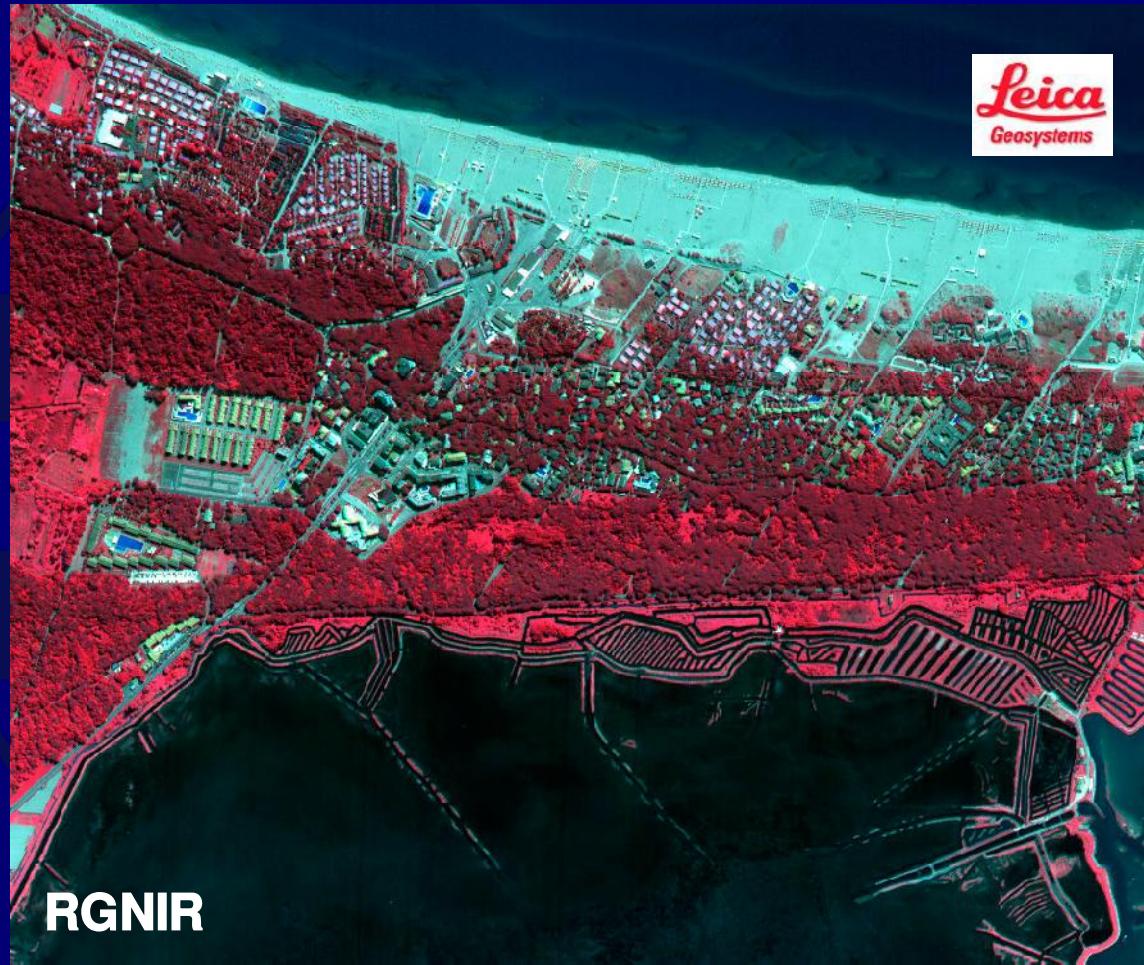
Imagen  
**FALSA COR**

**Costa do  
Mar Adriático**

**H= 1500m  
GSD= 15cm**

**Jun. / 2001**

(Fricker, 2002)



# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



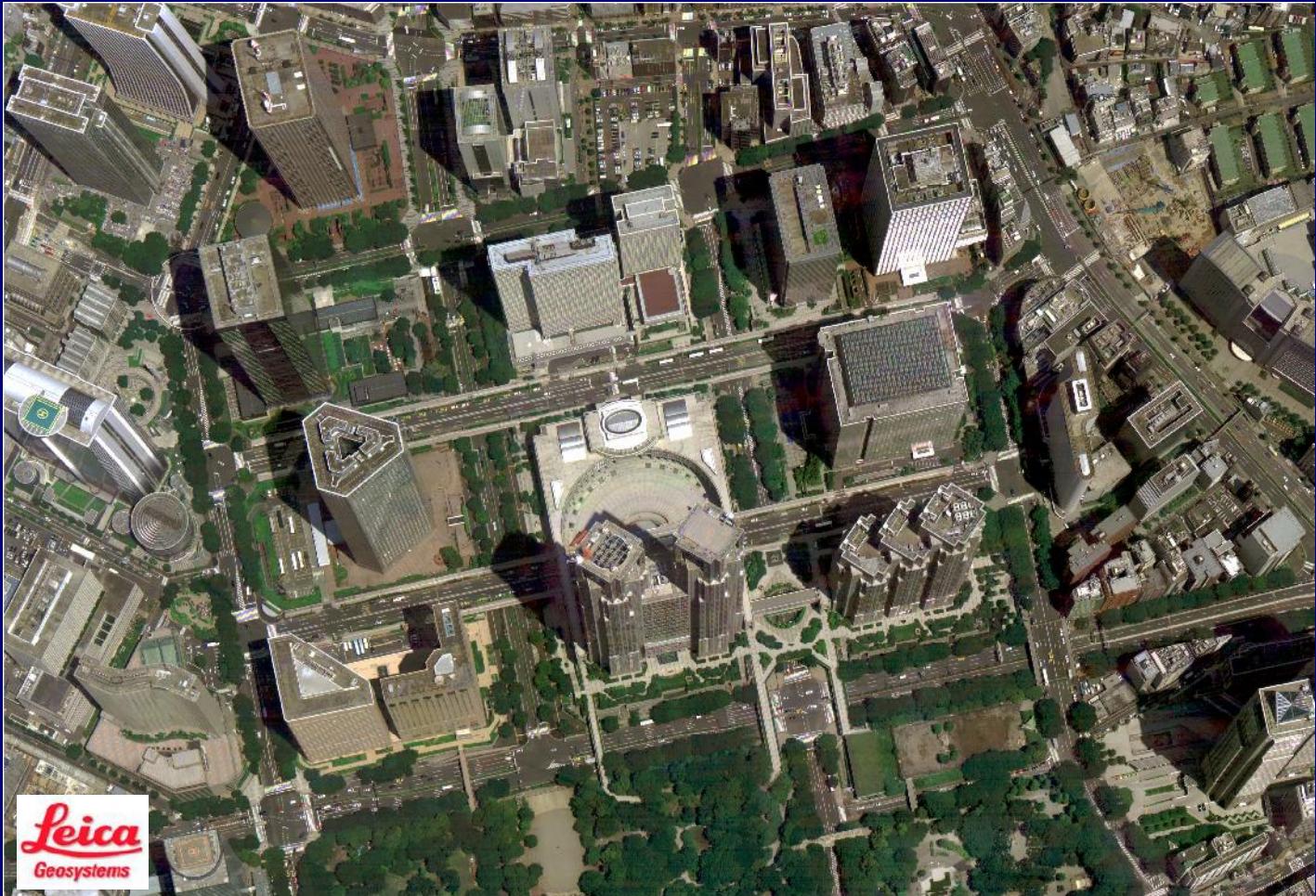
**Imagen  
ADS40**

**Tóquio  
Japão**

**H= 2000m  
GSD= 20cm**

**Maio / 2001**

(Fricker, 2002)



# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Lineares ADS40 - LEICA



**Imagen  
ADS40**

**Verona  
Itália**

**H= 1500m  
GSD= 15cm**

**Jun. / 2001**

(Frick, 2002)



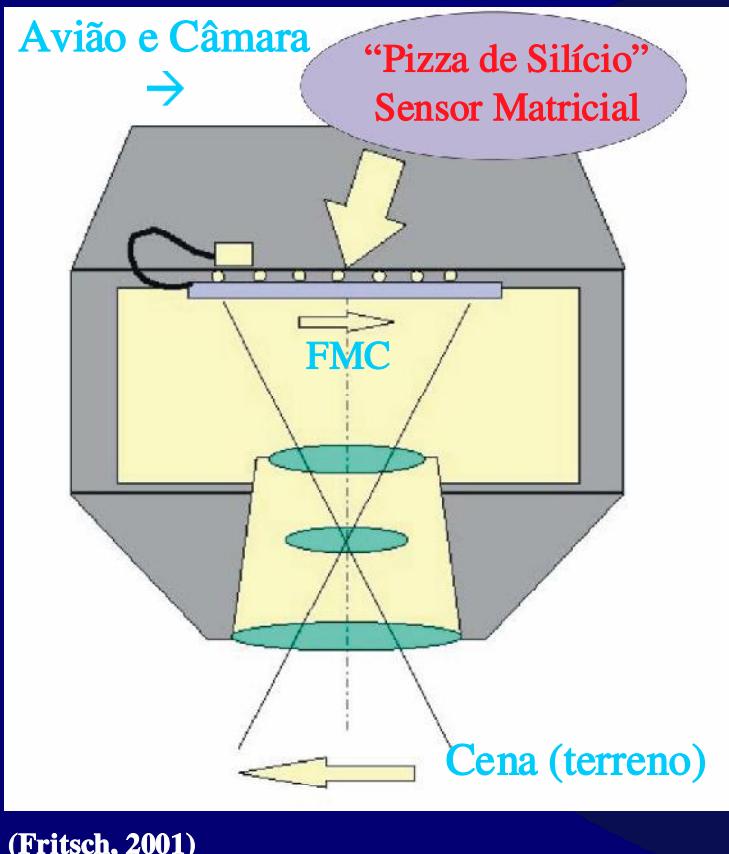


**Leica**  
Geosystems

**IMAGEM ADS40 – Yokosaka, Japão – h=2500m, GSD 25cm**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Concepção da Câmara Aérea Digital



(Fritsch, 2001)

- ◆ Formato equivalente 23x23cm
  - ◆ T. Pixel 9 a 14 $\mu$ m (CCD)
  - ◆ Digital / Analógico 1:1
  - ◆ FMC (no plano focal)
  - ◆ Controle v/h (NA)
- Mas,**
- ◆ **Tecnologia não disponível**
  - ◆ **Provavelmente muito caro**
  - ◆ **Longo tempo de exposição**
- Entretanto:**
- ◆ **Sensores Lineares**
  - ◆ **Sensores Matriciais**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



([www.ziimaging.de](http://www.ziimaging.de))

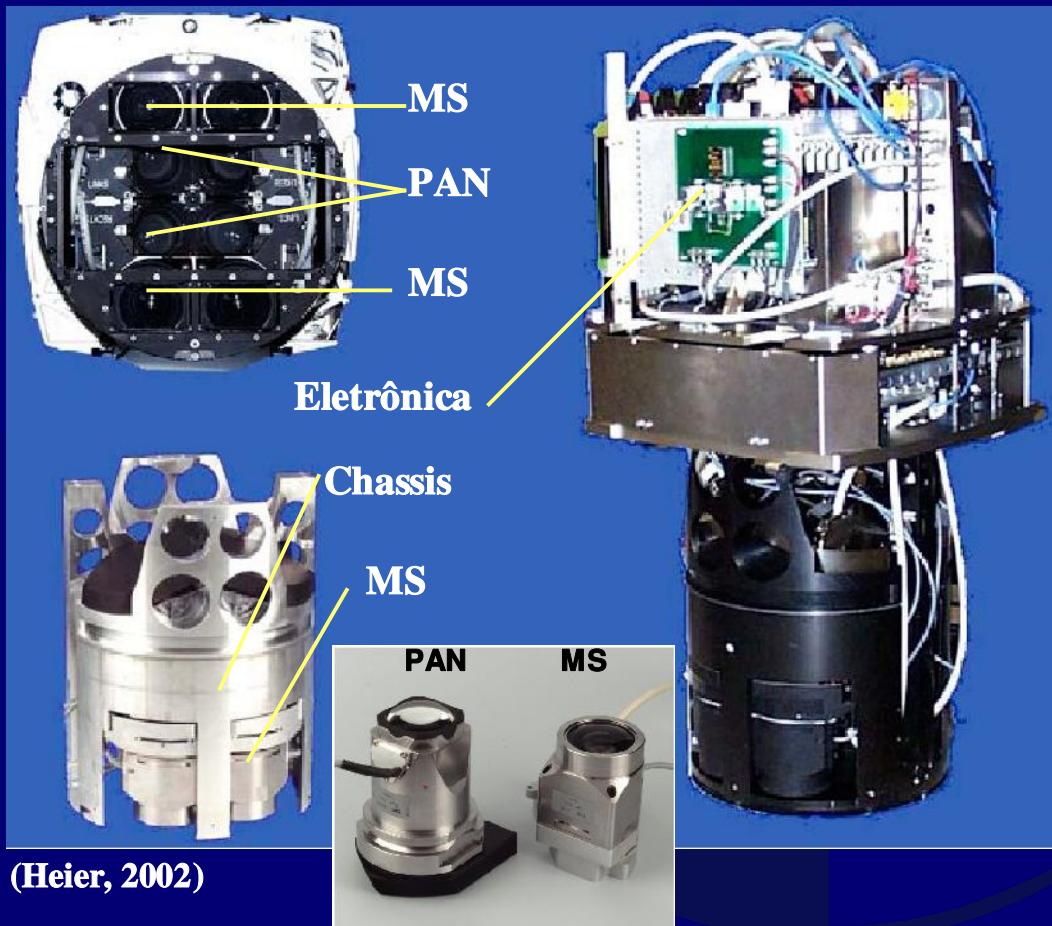
**Anunciada em Stuttgart na  
Semana Fotogramétrica (1999)**

**Lançada no mercado em 2002**

**Desenvolvida pela Z/I Imaging**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



## CONCEPÇÃO

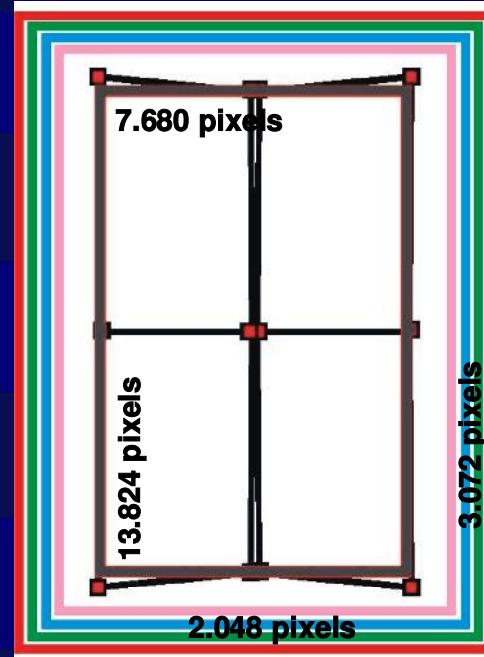
- Projeto Modular
- MS / PAN
- Mesma Abertura ( $74^\circ$ )
- “Substituir” em 70% a RMK-TOP
- Geometria (Pixel e perspectiva central)
- FMC

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



(Dörstel, 2002)

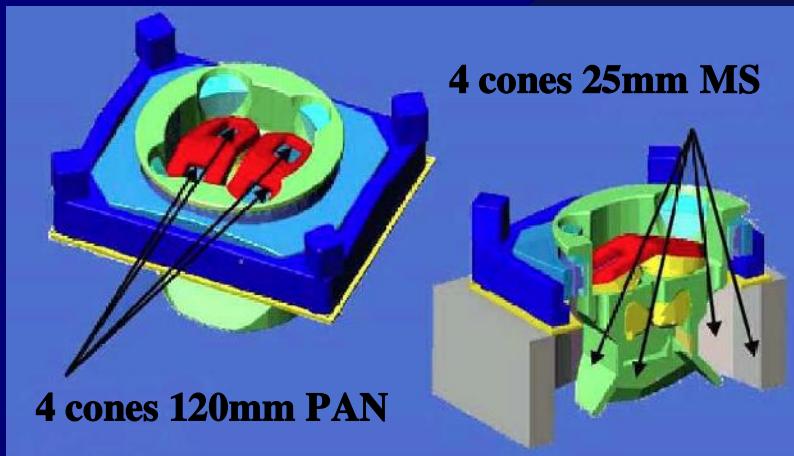


(Hinz, 2000)

- 4 CCD matricial (7k x 4k) PAN = (13,8k x 7,7k) – 4 x (120mm)
- 4 CCD matricial (3k x 2k) MS – 4 x (25mm)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC – Z/I



(Heier, 2002)



RGB



(Heier, 2002)

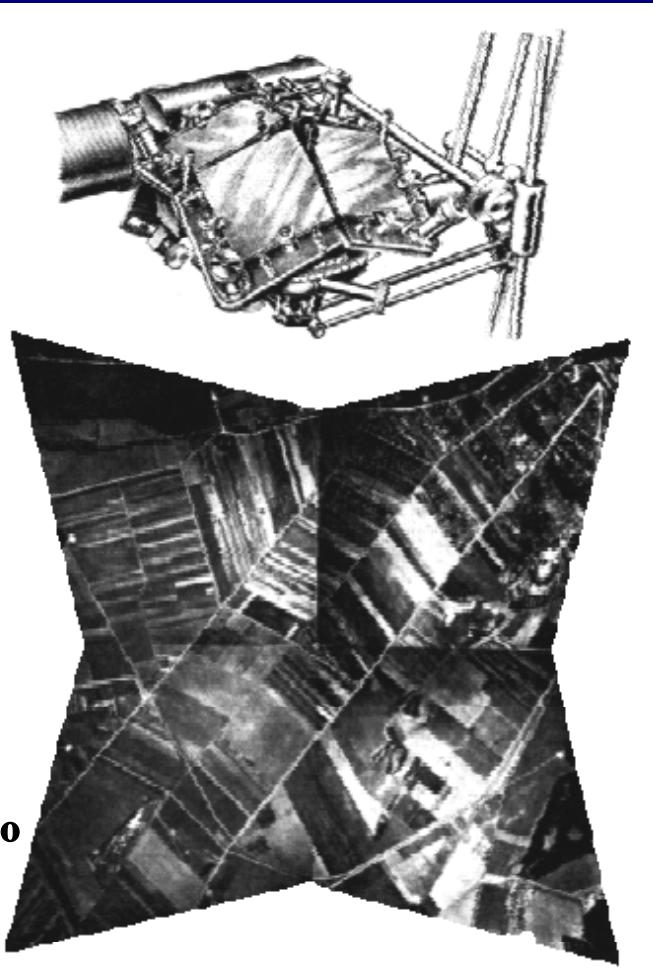
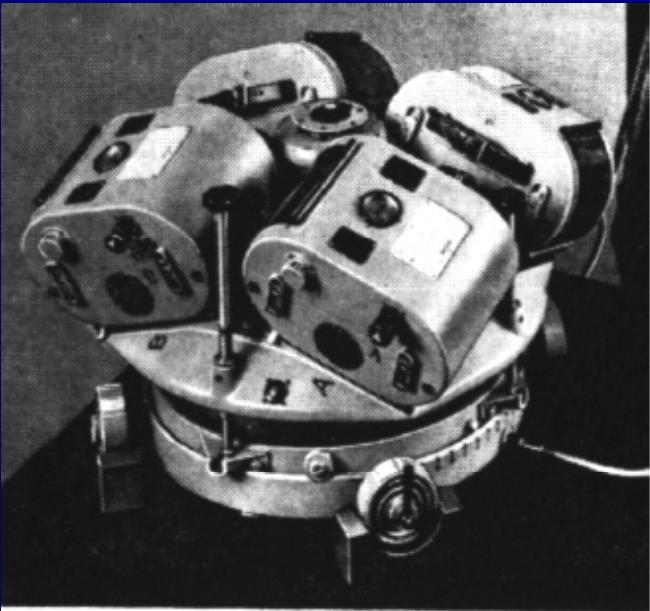


Cobertura MS (R,G,B, NIR)  
Cobertura PAN Mosaico 4x  
Área 74° x 44°

- Ângulo de Abertura (FoV) 74° x 44°
- Perspectiva Central (Compatibilidade DPW existentes)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



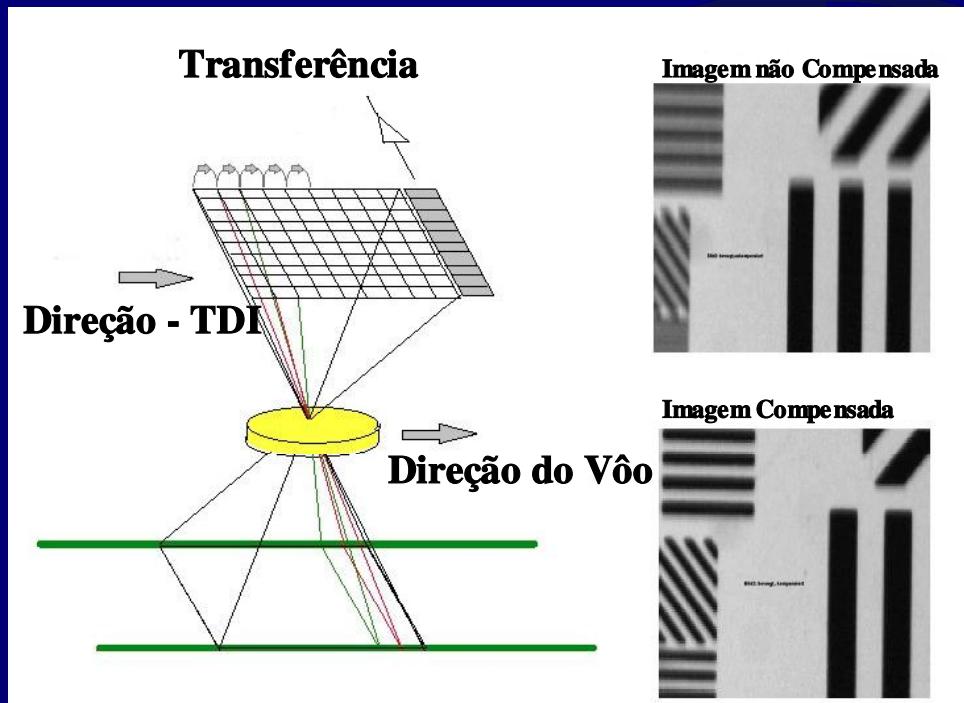
**1930: Combinação de 4 câmaras RMK C/1**

**Para obter uma imagem de grande Formato**

(Haala, 2001)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



(Fritsch, 2001)

**FMC Digital**  
Forward Motion Compensation

**TDI**  
Time Delayed Integration

Característica exclusiva  
dos Sensores CCD  
de arranjo matricial

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



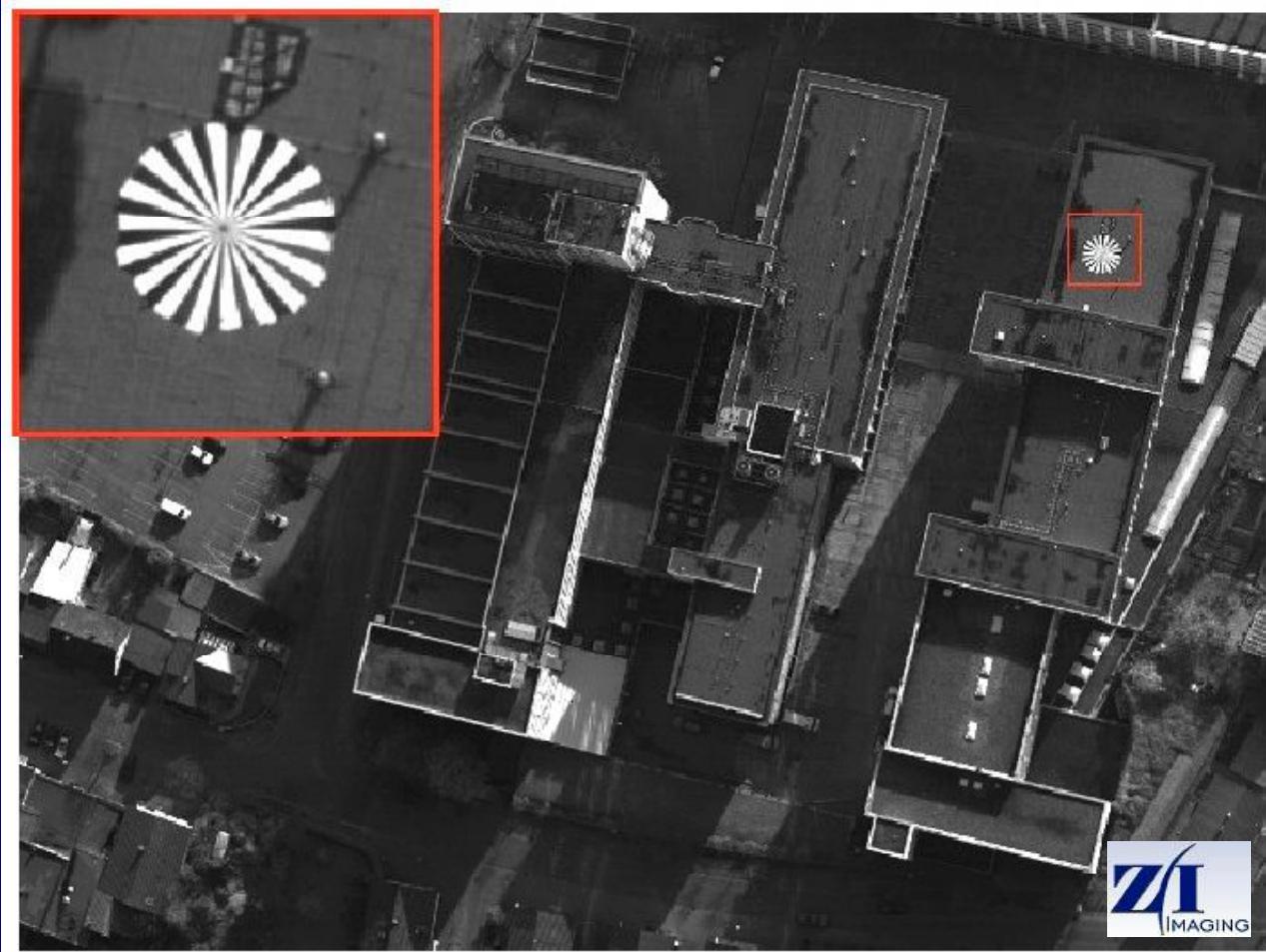
### VÔO TESTE FMC – TDI

Altura: 305m  
Escala: 1:5.800  
Veloc.: 77m/s  
Exp.: 1/100s \*  
GSD: 7cm  
Correção: 10pix  
Data: Jan/2000

\* Longo tempo de exposição

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



(Hinz, 2001)

### VÔO TESTE

Altura: 740m

Veloc.: 70m/s

GSD: 7,5cm

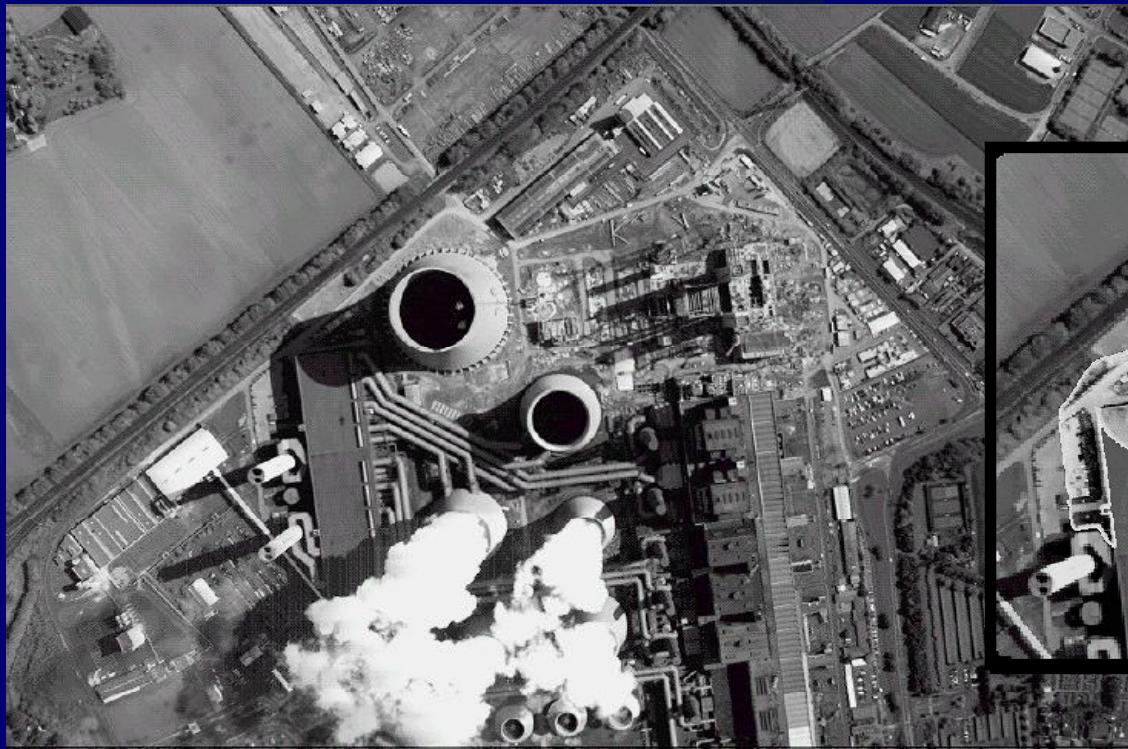
Corr. FMC: 4pix

Data: Nov./2000

Vôo sobre  
Fábrica da  
Carl Zeiss  
Oberkochen

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



RADIOMETRIA



(Walter, 2001)

Resolução Radiométrica 12 bits (4096 tons de cinza)

1:22.000 - 72m/s (140km/h) - GSD = 22cm – Maio/2000

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



([www.ziimaging.com](http://www.ziimaging.com))

## ORTOFOTO DMC

Altura: 1850m  
GSD: 18cm (PAN)  
Escala : 1/15.000  
Data: Ago./2002

Vôo sobre  
Cidade de  
Nordlingen  
ALEMANHA

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC – Z/I



Processamento (Heier, 2001)

(ImageStation – Z/I Imaging)

Nível 1

Correção Radiométrica

Nível 1a (Imagen Virtual)

Correção das imagens individuais e geração da Imagem  
Virtual com perspectiva central (Mosaicagem)

Nível 1b (Composição de Cores)

Imagen Colorida = R+G+B ou outra (NIR)

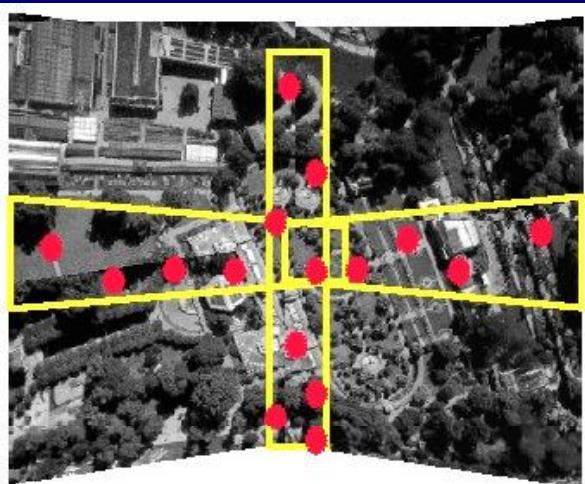
Imagen Composta = PAN+RGB

Nível 2 (Imagen Georreferenciada)

Obtida a partir dos níveis 1a ou 1b e as medições GPS/INS

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Sensores Matriciais DMC - Z/I



### Processamento

Baseado nas 4 sub imagens uma imagem completa com perspectiva central é gerada.

- Correção geométrica e radiométrica
- Orientação relativa das 4 câmaras
- Controle geométrico (pontos de enlace)
- Fusão com bandas multiespectrais gerando imagem colorida.



(Haala, 2001)

GEOBrasil2003

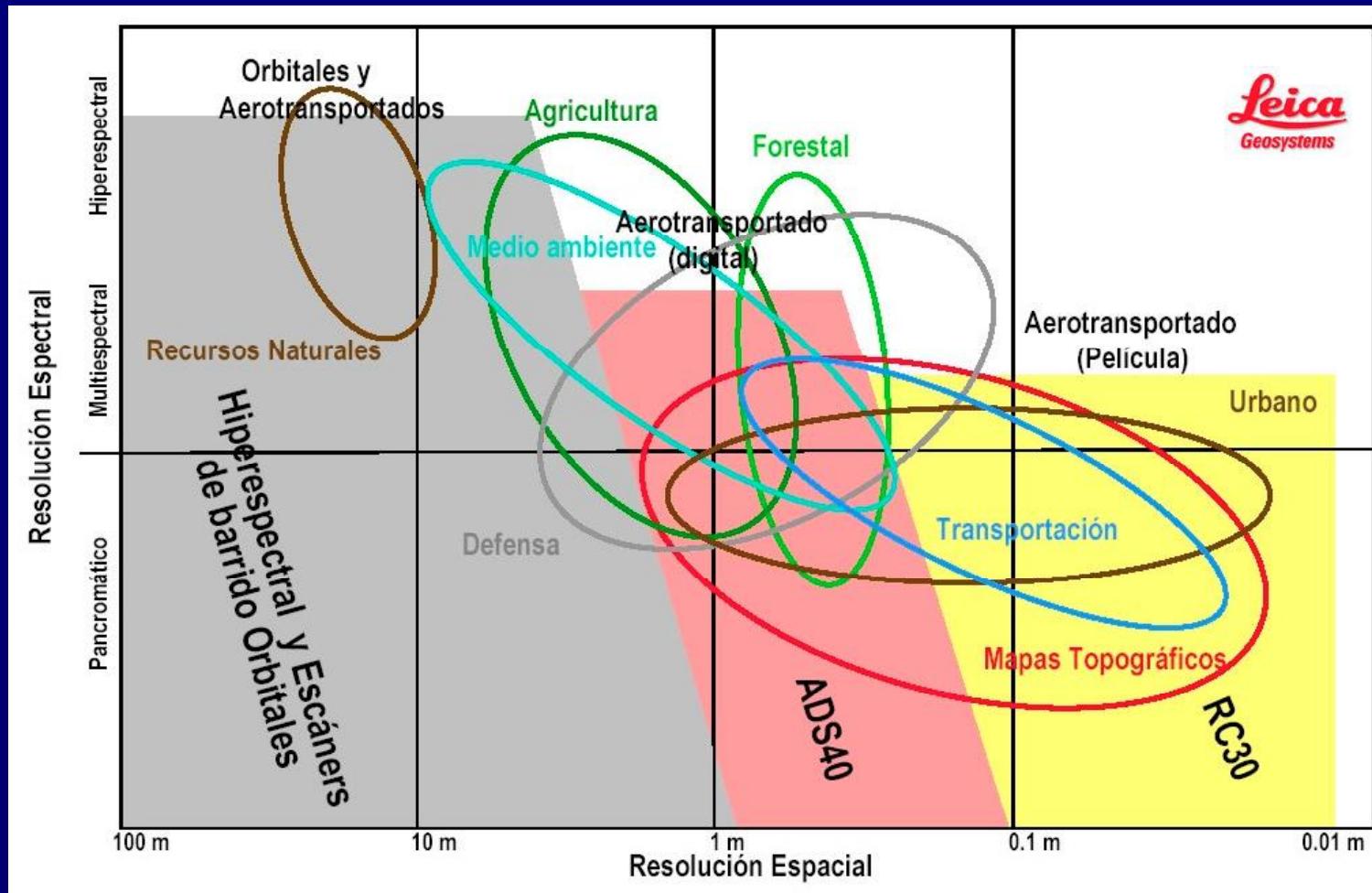
43

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS QUADRO COMPARATIVO ADS40 x DMC



Leica Geosystems	Z/I Imaging
<b>ADS40</b> - Airborne Digital Sensor	<b>DMC</b> - Digital Mapping (Modular) Camera
Sensor CCD Arranjo <b>Linear</b>	Sensor CCD Arranjo <b>Matricial</b>
<b>PAN</b> - (3x) $2 \times 12k = 24.000$ pixels	<b>PAN</b> - (4x) $7 \times 4k = 13.826 \times 7.680$ pixels
<b>MS</b> - $4 \times 12k = 12k$ R,G,B,NIR	<b>MS</b> - (4x) $3K \times 2k = 3k \times 2k$ R,G,B,NIR
Tamanho Pixel $6,5 \times 6,5\mu m$	$12 \times 12\mu m$
<b>1 lente</b> Leica Telecentrica	<b>4 lentes</b> Zeiss (PAN) + <b>4 lentes</b> Zeiss (MS)
Dist. Focal 62,7mm	Dist. Focal 120mm (PAN) e 25,4mm (MS)
FoV <b>64º</b>	FoV <b>74º x 44º</b>
df. equivalente: <b>180mm</b>	df. equivalente: 4x315mm PAN e 4x150mm MS
12 bits / 8 bits	12 bits
Sistema Inercial / GPS	Sistema Inercial / GPS (opcional)
Suspensão Giroestabilizada <b>PAV30</b>	Suspensão Giroestabilizada <b>T-AS</b>
mínimo GSD <b>15cm</b>	mínimo GSD <b>5cm</b>
Variável de <b>1/200</b> até <b>1/800s</b> (9 pos.)	Variável de <b>1/50</b> até <b>1/300s</b> (cont.)
<b>Fixo f/4</b>	Variável de <b>f/4</b> até <b>f/22</b>
N/A	Máximo <b>2s / imagem</b>
<b>188 kg</b>	<b>110 kg</b>
Memória <b>540GB</b>	Memória <b>840GB</b> (> 2000 imagens)

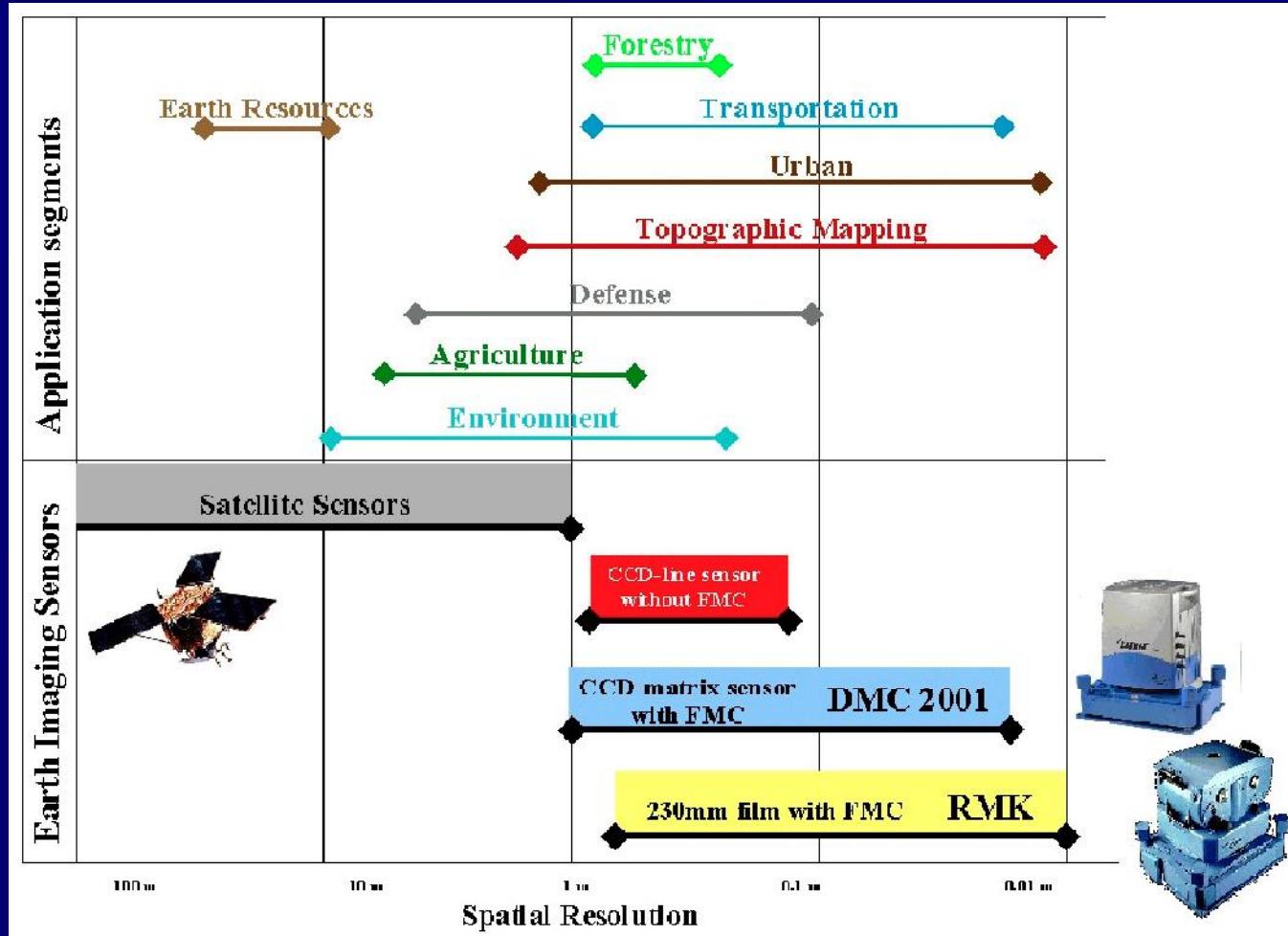
# Sensores Digitais e Analógicos Campos de Aplicação dos Sensores



(Leica, 2000)

# Sensores Digitais e Analógicos

## Campos de Aplicação dos Sensores



(Heier, 2001)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Outras Câmaras Aéreas Digitais



### HRSC-AX (DLR)

Focal: Zeiss 150mm  
CCD Linear: **9 x 12k**  
Exp. máx: 1640 l/s  
Tamanho Pixel: 6,5 $\mu$ m  
GSD: 15cm

### DAIS-1 (Space Imaging)

Focal: 4 x 28mm  
CCD matricial: **4x 1 x 1k**  
Interv. Exposição: 3,5s  
Tamanho Pixel: 12  $\mu$ m  
GSD: 30cm

### ALTM4K02 (Optech)

Focal: Zeiss 55mm  
Sensor matricial: **4k x 4k**  
Interv. Exposição: 4s  
Tamanho Pixel: 9  $\mu$ m  
GSD: 25cm

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Outras Câmaras Aéreas Digitais



### HRSC-AX (DLR)

Band.: R,G,B,IR e PAN  
FoV: 75º  
Susp.: Zeiss T-AS  
Inercial / GPS  
Resolução: 12 bits  
Software: Próprio  
Peso: 300kg  
Câmera utilizada em convênio com a DLR e Universidade Livre de Berlim

(Neukum, 2001)  
[www.dlr.de/HRSC-A](http://www.dlr.de/HRSC-A)

### DAIS-1

Bandas: R,G,B e NIR  
FoV: 24,6º  
Susp.: Zeiss T-AS  
Inercial / GPS  
Resolução: 12 bits  
Software: Erdas  
Peso: N D  
Imagen comercializada Pela Space Imaging  
(Lutes, 2002)  
[www.spaceimaging.com](http://www.spaceimaging.com)

### ALTM4K02 (Optech)

Bandas: RGB e CIR  
FoV: 36º  
Suspensão: Não Possui  
Inercial / GPS  
Resolução: 16 bits  
Software: ImageStation  
Peso: 15kg  
Câmera opcional nos Sistemas de Perfilamento a LASER da Optech

(Optech, 2002)  
[www.optech.on.ca](http://www.optech.on.ca)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Considerações Finais



### VANTAGENS

- Resolução Radiométrica Maior (12 bits ou mais)
- Captura de Várias Bandas Espectrais Simultaneamente
- Precisão equivalente às Câmaras Baseadas em Filme (GPS/IMU – Linear e Perspectiva Central – Matricial)
- Processo inteiro passa a ser digital
- Cada elemento é imageado 3 vezes (Sensor Linear)
- Menor Mosaicagem (Sensor Linear)
- Redução de custo em Filme, Laboratório, Escaner ...
- Novas Aplicações (Tempo crítico, Multimídia, Bandas)

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Considerações Finais



### DESVANTAGENS

- **Resolução Geométrica Menor que nas Câmaras baseadas em Filme (5 e 15cm contra 1cm)**
- **Grande Volume de dados**
- **Alto Custo Atual das Câmaras Aéreas Digitais**
- **Rápida Desatualização**
- **Necessidade de Sistema Inercial / GPS (Sensor Linear)**
- **Mudança Cultural da Perspectiva Central (Sensor Linear)**
- **Vários Sistemas de Lentes (Sensor Matricial)**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## As câmaras atuais serão substituídas?



**SIM, MAS NÃO JÁ...**

**Fotografia 23cm x 23cm digitalizada com pixel de 4,5µm (DSW-600 LH Systems)**

**Resolução equivalente: 51.100 x 51.100 pixels (260Mpixels)**

**Uma fotografia colorida (RGB) 12bits/banda: aprox. 10,9 GigaBytes**

**\* Digitalização Usual 12,5µm ou 25µm com 8 bits (18.400<sup>2</sup> ou 9.200<sup>2</sup> pixels)**

**Câmaras atuais (RMK-TOP e RC-30) produzem uma foto a cada 1,5 segundos**

**Taxa de transferência 7,3 GB/s IMPOSSÍVEL NO MOMENTO (limite 500?? MB/s)**

**Capacidade anual de uma câmara (ESTEIO-2002): 15.000 fotos = 160 TB/ano**

**Como manipular esta quantidade de informação???**

# CÂMARAS AÉREAS DIGITAIS

## Uma Nova opção em Fotogrametria



Muito Obrigado pela atenção...

Dúvidas, críticas e sugestões:

**Valther Xavier Aguiar**  
[valther@esteio.com.br](mailto:valther@esteio.com.br)

**[info@esteio.com.br](mailto:info@esteio.com.br)**

**[www.esteio.com.br](http://www.esteio.com.br)**